

## Blatt 8: nichtlineare Ausgleichsrechnung - Regression

MNEU

nur praktischer Teil:

**Aufgabe 1 :** \_\_\_\_\_

Laden Sie die Datei <http://axtr.xthelm.de/Lehre/MNEU/Praktikum/Regression/MyReg.m> herunter und speichern Sie sie im Verzeichnis `Regression`.

**Aufgabe 2 :** \_\_\_\_\_

Führen Sie das Skript aus Aufgabe 1 mit Matlab aus und machen Sie sich die einzelnen Komponenten klar. Diskutieren Sie das gerne mit Ihrem Sitznachbarn.

**Aufgabe 3 :** \_\_\_\_\_

- (a) Berechnen Sie die Lösung aus Blatt 7 Aufgabe 1 mit `lsqnonlin`. Fügen Sie die entsprechenden Punktwerte ein und passen Sie die Ansatzfunktion an. Was ist die Lösung vom `lsqnonlin`? Wie lautet die Lösungsfunktion?
- (b) Verfahren Sie genauso mit Aufgabe 2 aus Blatt 7.
- (c) Wählen Sie als Ansatzfunktion nun einen Repräsentanten aus dem ganzen  $\mathbb{P}_2$ , also

$$p(x) = a_2 x^2 + a_1 x + a_0 .$$

Was stellen Sie fest?

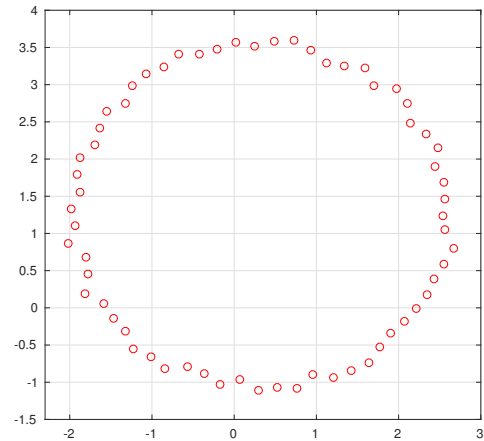
- (d) (i) Laden Sie die Punktepaaire aus der Datei `Daten/Filip.dat` und führen Sie damit Schritt (c) abermals durch.
- (ii) Mit dem Aufruf `[c res] = lsqnonlin(@Residuum,c0)`; in Zeile 9 von `MyReg.m` erhalten Sie eine zusätzliche Information bezüglich des resultierenden Residuums. Lesen Sie in `>> help lsqnonlin` nach, was der Wert `res` genau beinhaltet.
- (iii) Ermitteln Sie die Residuenwerte von Teil (a) bis (d).
- (e) Wer die Ansatzfunktion findet, mit dem kleinsten Quadratfehler (`res` aus `lsqnonlin`) erhält einen Preis! (Sie können auch mit den Startwerten wackeln; Einsen statt Nullen oder so.)

**Aufgabe 4 :** \_\_\_\_\_

Bei dieser Aufgabe betrachten wir eine Menge von Daten, die eigentlich einem Kreis mit Radius  $R \in \mathbb{R}$  und Mittelpunkt  $M = (m_x, m_y) \in \mathbb{R}^2$  angehören. Leider sind die Messdaten ein wenig verrauscht. Huch! Gesucht sind nun Radius und Mittelpunkt des Kreises

$$R \begin{pmatrix} \cos(t) \\ \sin(t) \end{pmatrix} + M,$$

so dass der Quadratfehler



$$Q(R, m_x, m_y) = \sum_{i=1}^N \text{res}_i^2(R, m_x, m_y)$$

minimiert wird.

(a) Wie lautet hier das Residuum  $\text{res}_i(R, m_x, m_y)$ ?

**Tipp:** Der Abstand eines jeden Punktes  $x$  des Kreises zum Mittelpunkt  $M$ , also  $\|x_i - M\|$ , sollte ja gleich dem Radius sein. Man will also die Differenz dieses Abstands zum Radius  $R$  minimieren.

(b) Implementieren Sie dieses und berechnen Sie die Lösungen für  $R, m_x$  und  $m_y$ .